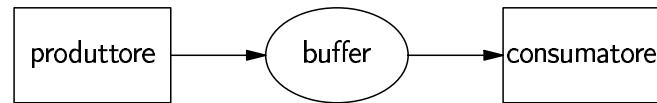


Ricordate!

Problema dei *Produttori e Consumatori*



Il diario delle lezioni e il forum sono accessibili da

<http://matteo.vaccari.name/so/>

buffer di dimensione limitata

il produttore deve attendere se il buffer è pieno

il consumatore deve attendere se il buffer è vuoto

Produttori e Consumatori, cont.

Soluzione con mutex, sleep e wakeup

```
void producer() {  
    while (1) {  
        item = produce_item();  
        insert_item(item);  
    }  
}
```

```
void consumer() {  
    while (1) {  
        item = remove_item();  
        consume_item(item);  
    }  
}
```

```
void producer() {  
    while (1) {  
        if (N == count) sleep();  
        item = produce_item();  
        lock(m);  
        insert_item(item);  
        count++;  
        if (1 == count) wakeup(consumer);  
        unlock(m);  
    }  
}  
  
void consumer() {  
    while (1) {  
        if (0 == count) sleep();  
        lock(m);  
        item = remove_item();  
        count-;  
        if (N-1 == count) wakeup(producer);  
        unlock(m);  
        consume_item(item);  
    }  
}
```

## Problema: *lost wakeup*

Se il wakeup viene eseguito *prima* che l'altro processo esegua *sleep*?

Soluzione di Java, e di Posix Threads

- sleep si può eseguire solo se ho il lock di un mutex
- eseguendo sleep perdo il lock

Portiamo la sleep dentro la CS (Java, Posix Threads)

```
void producer() {                                void consumer() {  
    while (1) {                                while (1) {  
        item = produce_item();                  item = remove_item();  
        lock(m);                            count--;  
        if (N == count) sleep();                if (0 == count) sleep();  
        insert_item(item);                    item = remove_item();  
        count++;                            count--;  
        if (1 == count) wakeup(consumer);      if (N-1 == count) wakeup(producer);  
        unlock(m);                          unlock(m);  
        consume_item(item);  
    }  
}
```

## Semafori

E se ci sono più di due threads?

```
void producer() {                                void consumer() {  
    while (1) {                                while (1) {  
        item = produce_item();                  lock(m);  
        lock(m);                            while (0 == count) sleep();  
        if (N == count) sleep();                item = remove_item();  
        insert_item(item);                    count--;  
        count++;                            if (N-1 == count) wakeup(producer);  
        if (1 == count) wakeup(consumer);      unlock(m);  
        unlock(m);                          consume_item(item);  
    }  
}
```

- Dijkstra, 1965
- Due operazioni: down e up *atomiche per definizione*
- Down:
  - se sem > 0 allora
  - decrementa sem
  - altrimenti
  - sospendi il thread corrente
- Up:
  - se ci sono thread in attesa sul semaforo
  - svegliano uno
  - altrimenti
  - incrementa sem

## Mutua esclusione con semafori

```
/* il semaforo è una variabile globale */
semaphore sem = 1;

/* codice eseguito da ciascun thread: */
while (1) {
    DoSomeWork();
    DOWN(sem);
    EnterCriticalSection();
    UP(sem);
}
```

## Produttori-consumenti con semafori

```
semaphore mutex = 1;
semaphore free = N;
semaphore busy = 0;

void producer() {
    while (1) {
        item = produce_item();
        down(free);
        down(mutex);
        insert_item(item);
        up(mutex);
        up(busy);
    }
}

void consumer() {
    while (1) {
        down(busy);
        down(mutex);
        item = remove_item();
        up(mutex);
        up(free);
        consume_item(item);
    }
}
```

## Strutture dati thread-safe

Una struttura dati è thread safe solo se:

- l'accesso è consentito solo tramite apposite procedure
- l'accesso di più thread concorrenti non crea problemi

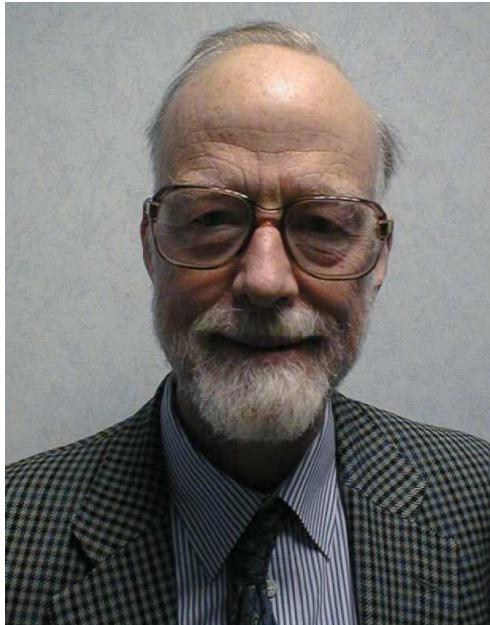
Meglio nascondere il codice di sincronizzazione nelle procedure di accesso ai dati, piuttosto che nel codice dei thread come fa Tanenbaum

```
ITEM buf[N+1];
int head = 0;
int tail = 0;
semaphore mutex = 1;
semaphore free = N;
semaphore busy = 0;

void enter_item(ITEM it) {
    down(free);
    down(mutex);
    buf[tail] = it;
    tail = (tail+1) % (N+1);
    up(mutex);
    up(busy);
}

ITEM remove_item() {
    ITEM it;
    down(busy);
    down(mutex);
    it = buf[head];
    head = (head+1) % (N+1);
    up(mutex);
    up(free);
    return it;
}
```

Charles Anthony Richard Hoare, (1934–)



Monitor: Tony Hoare (1974), Per Brinch Hansen (1975)

Esempio di monitor:

```
monitor example;
  integer i;
  condition c;

  procedure producer;
  ...
end;

  procedure consumer;
  ...
end;
end monitor;
```

le var del monitor sono *private*

la mutua esclusione è garantita

le var di tipo *condition* supportano  
le op *wait* e *signal*

Un punto cruciale

Cosa succede quando un thread esegue signal(c)?

La mutua esclusione non basta

Occorre poter bloccare i processi

```
condition c;
...
wait(c);
...
signal(c);
```

Hoare: il processo che esegue signal viene bloccato

Hansen: la signal deve apparire come ultima istruzione

Gosling (Java): il processo svegliato è fuori dalla sezione critica

## Producer-consumer con monitor

```
monitor ProducerConsumer
  condition c;
  integer count;
  procedure insert(item: integer)
  begin
    while count = N do wait(c);
    insert_item(item);
    count := count + 1;
    if count = 1 then signal(c);
  end;

  function remove: integer
  begin
    while count = 0 do wait(c);
    remove = remove_item;
    count := count - 1;
    if count = N-1 then signal(c);
  end;
end monitor;
```

```
procedure producer;
begin
  while true do
  begin
    item := produce_item;
    ProducerConsumer.insert(item);
  end
end;

procedure consumer;
begin
  while true do
  begin
    item := ProducerConsumer.remove;
    consume_item(item);
  end
end;
```

## Java implementa il concetto di *monitor*

Mutua esclusione: occorre dichiarare *synchronized*

Condition variables: qualunque oggetto supporta *wait* e *notify*

Occorre essere *sincronizzati* sull'oggetto prima

Altrimenti: *IllegalMonitorStateException*

## Equivalenza fra semafori e monitor

```
monitor semaphore
  condition c;
  integer n = 0;

  procedure up
  begin
    n := n + 1;
    signal(c);      Posso implementare un semaforo come monitor
  end

  procedure down
  begin
    while n = 0 do wait(c);
    n := n - 1;
  end
end monitor;
```

## Posso implementare un monitor con i semafori

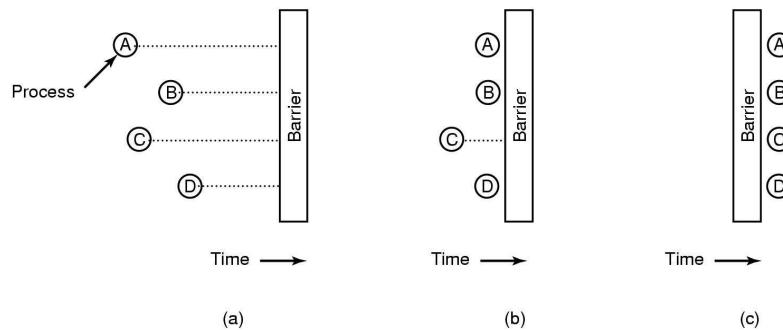
mutua esclusione: facile, uso un semaforo *mutex* per ogni monitor

- metto *down(mutex)* all'ingresso di ogni metodo
- e *up(mutex)* all'uscita

variabili condition: le implemento con un array di semafori

- un semaforo  $\forall$  processo  $\forall$  condition
- wait: *down(sem[pid])*
- signal: *foreach (pid in P) up(sem[pid])*

Barriere



## Esercizio

## Implementare le barriere per mezzo di:

- monitor (facile)
  - semafori (leggermente meno facile)

## message passing

## Message passing: sincrono o asincrono?

Problema: sincronizzare processi **senza memoria condivisa**

Soluzione: *message passing*

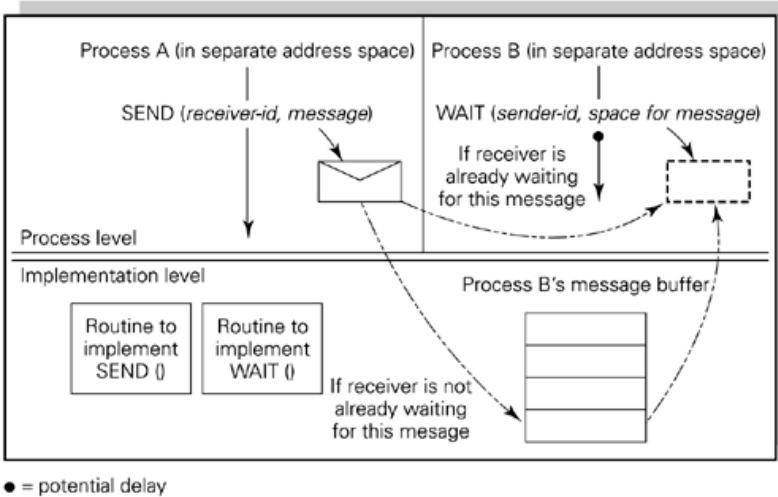
`send(destinazione, messaggio)`

`receive(destinazione, messaggio)`

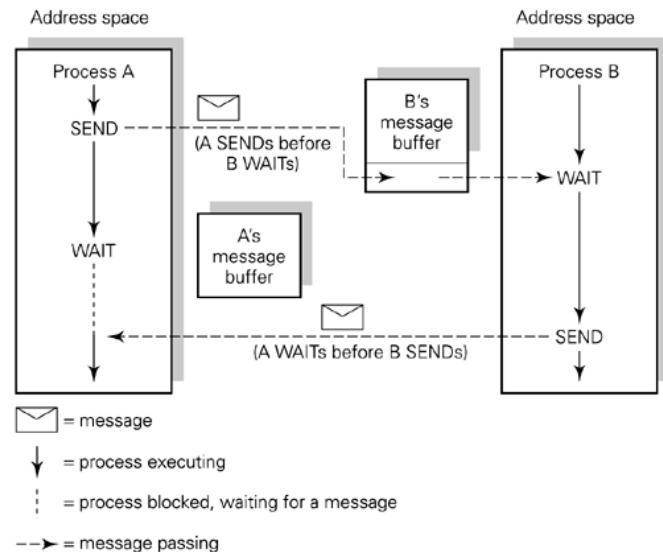
Asincrono;

- ▶ send e receive non bloccano ...
  - ▶ (ho una *coda* di messaggi)
  - ▶ ... a meno che la coda non sia piena (send) o vuota (receive)

## Un sistema di scambio messaggi asincrono



## Asynchronous message passing



## Message passing: sincrono o asincrono?

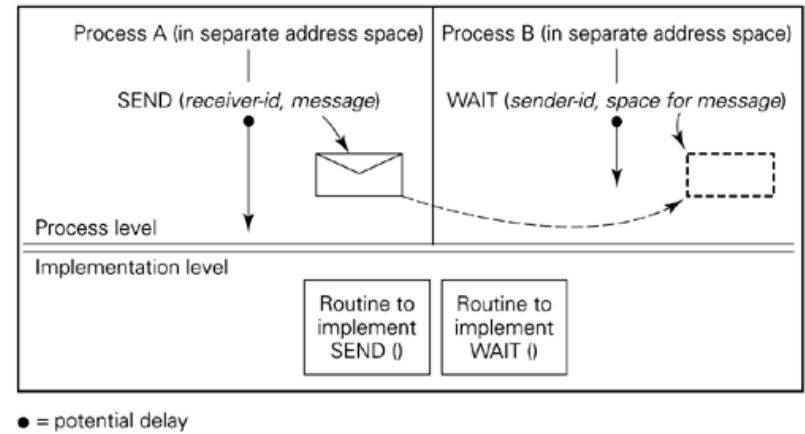
Sincrono:

- ▶ se la send è eseguita prima ⇒ si blocca fino alla esecuzione di receive
- ▶ e viceversa

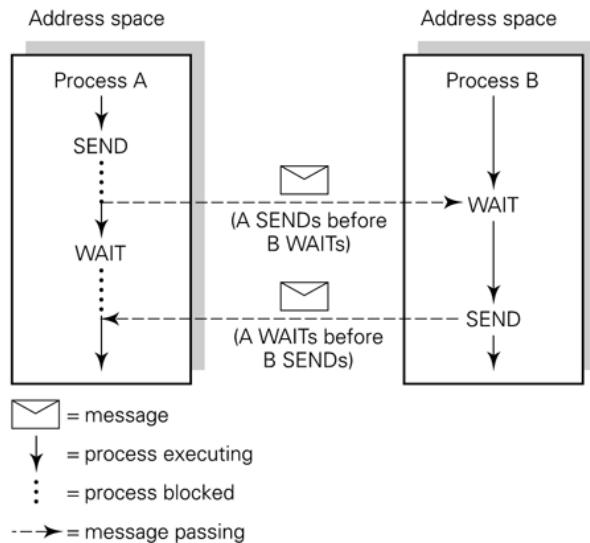
“Rendez-vous”

Esempio: Ada

## Un sistema di scambio messaggi sincrono



## Synchronous message passing



## Canali inaffidabili

I messaggi possono andare perduti

⇒ acknowledge

Lost acknowledge

⇒ retransmit

Messaggi duplicati

⇒ numerazione

## Problemi del message passing

## Naming

- canali inaffidabili
- naming
- autenticazione
- dimensione dei messaggi

se i processi sono locali:

- performance

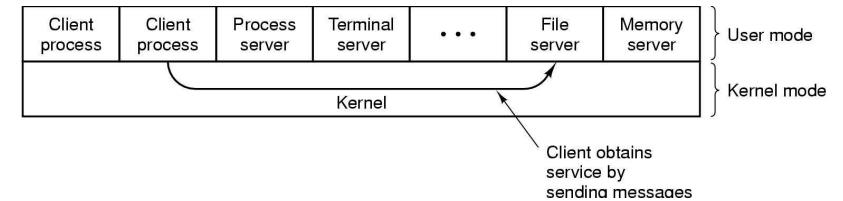
Mailboxes vs process addresses

(es. Unix pipes)

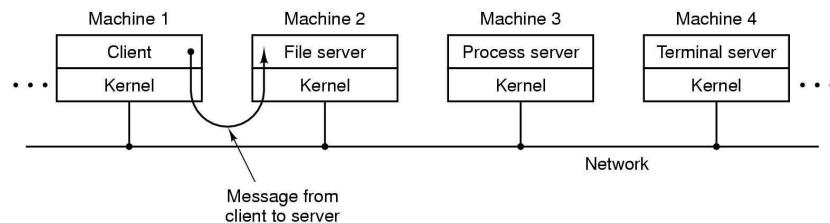
## Message passing in Minix

- ▶ sincrono (rendez-vous)
- ▶ dimensione fissa
- ▶ destinatario: un processo. sorgente: un processo oppure ANY

## Client-server (microkernel) OS architecture



## Client-server (microkernel) OS architecture



## Interazione client-server

```
// client
...
send(server, request);
receive(server, reply);
...

// server
while (true) {
    receive(ANY, request);
    do_request();
    send(client, reply);
}
```

## Produttore consumatore con message-passing

```
#define N 100           /* number of slots in the buffer */

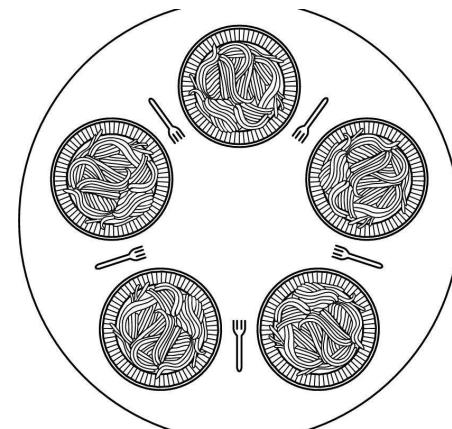
void producer(void)
{
    int item;
    message m;           /* message buffer */

    while (TRUE) {
        item = produce_item(); /* generate something to put in buffer */
        receive(consumer, &m); /* wait for an empty to arrive */
        build_message(&m, item); /* construct a message to send */
        send(consumer, &m); /* send item to consumer */
    }
}

void consumer(void)
{
    int item, i;
    message m;

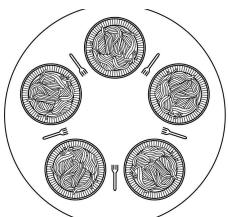
    for (i = 0; i < N; i++) send(producer, &m); /* send N empties */
    while (TRUE) {
        receive(producer, &m); /* get message containing item */
        item = extract_item(&m); /* extract item from message */
        send(producer, &m); /* send back empty reply */
        consume_item(item); /* do something with the item */
    }
}
```

## Il problema dei filosofi a cena (Dijkstra, 1971)



## Il problema dei filosofi a cena

- ▶ Per mangiare occorrono 2 forchette
- ▶ Le forchette vanno acquisite una per volta
- ▶ Come prevenire lo stallo?



## Una non-soluzione

```
#define N 5
void philosopher(int n) {
    while (1) {
        think();
        take_fork(n);
        take_fork((n+1) % N);
        eat();
        put_fork(n);
        put_fork((n+1) % N);
    }
}
```

Un'altra non-soluzione:

```
void philosopher(int n) {
    while (1) {
        think();
        while (1) {
            take_fork(n);
            if (available((n+1) % N)) {
                take_fork((n+1) % N);
                break;
            } else {
                put_fork(n);
                put_fork((n+1) % N);
            }
        };
        eat();
        put_fork(n);
        put_fork((n+1) % N);
    }
}
```

Si può migliorare...

inserendo un ritardo scelto in modo casuale

⇒ riduco la probabilità di *starvation*

algoritmo usato sulla rete *Ethernet*

... ma noi vogliamo una soluzione deterministica

La soluzione ovvia

...il problema è che...

```
#define N 5
semaphore mutex = 1;
void philosopher(int n) {
    while (1) {
        think();
        down(mutex);
        take_fork(n);
        take_fork((n+1) % N);
        eat();
        put_fork(n);
        put_fork((n+1) % N);
        up(mutex);
    }
}
```

Consente di mangiare ad un filosofo solo per volta

Qual'è il problema di questa soluzione?

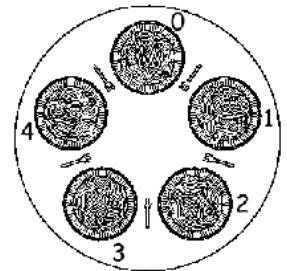
Proviamo ancora

```
#define N 5
semaphore mutex = 4;
void philosopher(int n) {
    while (1) {
        think();
        down(mutex);
        take_fork(n);
        take_fork((n+1) % N);
        eat();
        put_fork(n);
        put_fork((n+1) % N);
        up(mutex);
    }
}
```

...sì ma se...

filosofo 0 sta mangiando;  
filosofo 1 sta aspettando la forch. destra;  
filosofo 2 sta aspettando la forch. destra;

fil. 2 non può mangiare



Va meglio?

Altra soluzione: ordiniamo le risorse

Soluzione ottimale (Dijkstra, 1971)

Le forchette vanno prese in ordine crescente  $\Rightarrow$  fil. 0: prima forchetta 0, poi forchetta 1  $\Rightarrow$  fil. 1: prima 1, poi 2  
...  $\Rightarrow$  fil. 4: prima 0, poi 4

stallo: impossibile

parallelismo: non ottimale!

```
#define LEFT      ((i+N-1) % N)
#define RIGHT     ((i+1)   % N)
#define THINKING  0
#define HUNGRY    1
#define EATING    2

int state[N];
semaphore mutex = 1;
semaphore s[N] = { 0, 0, ..., 0 };
```

```
void philosopher(i) {
    while (1) {
        think();
        take_forks(i);
        eat();
        put_forks(i);
    }
}
```

## Soluzione di Dijkstra, cont.

```
void take_forks(int i) {    void put_forks(int i) {  
    down(mutex);        down(mutex);  
    state[i] = HUNGRY;  state[i] = THINKING;  
    test(i);           test(LEFT);  
    up(mutex);         test(RIGHT);  
    down(s[i]);        up(mutex);  
}  
  
void test(int i) {  
    if (HUNGRY == state[i] &&  
        EATING != state[LEFT] && EATING != state[RIGHT])  
    {  
        state[i] = EATING;  
        up(s[i]);  
    }  
}
```

## Problemi della programmazione concorrente

- ▶ race conditions
- ▶ deadlock
- ▶ starvation
- ▶ livelock

## Problema: Readers and Writers

Accesso condiviso a una risorsa (es. tabella di database)

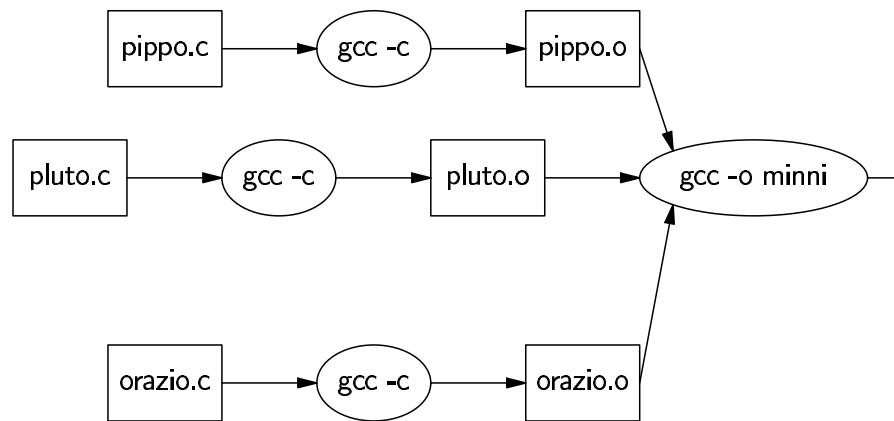
Accesso consentito a:

- un solo scrittore, oppure
- un numero illimitato di lettori

## Readers and writers, soluzione

```
semaphore mutex = 1;  
semaphore db = 1;  
int rc = 0;  
  
void reader() {  
    while (1) {  
        down(mutex);  
        rc++;  
        if (1 == rc) down(db);  
        up(mutex);  
        read_data_base();  
        down(mutex);  
        rc-;  
        if (0 == rc) up(db);  
        up(mutex);  
    }  
}  
  
void writer() {  
    while (1) {  
        think_up_data();  
        down(db);  
        write_data_base();  
        up(db);  
    }  
}
```

## Il sistema di programmazione C



gcc: compiler driver

Fornisce un interfaccia (command line) ai compilatori e al linker

Documentazione:

- man gcc
- info gcc (più estesa)

Alcune opzioni utili per gcc

- c: crea il .o; non linkare
- g: informazioni per il debug
- O: ottimizza
- Wall: massimo dei warning
- S: lascia i file assembler
- v: mostra i comandi generati per le varie fasi

## Un sistema per la manutenzione di programmi

Il comando "make(1)"

esempio di *makefile*

```
OBJ = pippo.o pluto.o orazio.o  
minni: $(OBJ)  
    gcc -o minni $(OBJ)
```

strumento fondamentale per compilare Linux

Debugger

Il debugger GNU si chiama gdb

Interfaccia grafica: ddd